



NETIS 登録 QS-160031-A

無人水上艇による深淺測量システム

- 小型モーションセンサ搭載 -

3次元計測技術 (ICT土工に対応)

位置 (XY), 深さ (Z) をリアルタイム
に記録



※モーションセンサ (IMU) 搭載による高精度測深

製品特徴

- 作業効率の向上 (経費削減)
- 測深精度の向上 (技術提案可)
- 無人水上艇の姿勢方位角をリアルタイム計測

応用例

- 漁港内 (停泊船多数時に有効)
- 河川 (静水域)
- ダム, ため池など (閉水域)

～広がる調査フィールド～

漁港内



ダム



ため池





◆北九州市・九州工業大学との共同開発製品◆

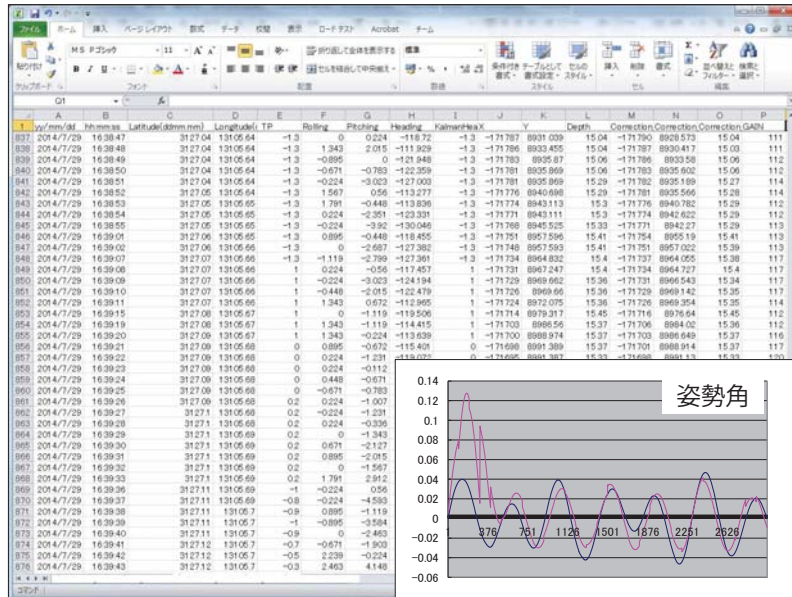
(産業経済局産業振興部中小企業振興課)

無人水上艇による深淺測量システム

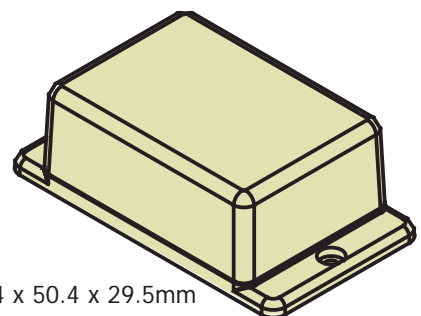
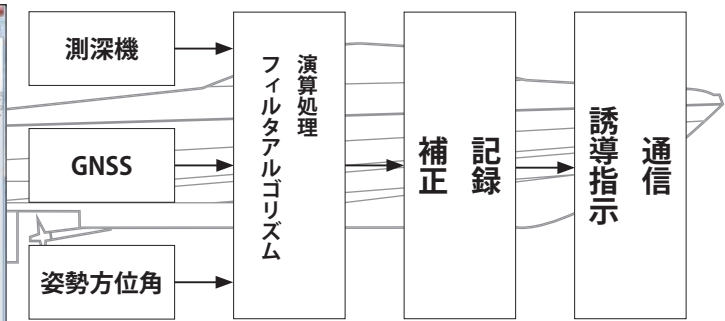
- 小型モーションセンサー搭載 -

北九州市，九州工業大学と弊社が開発したモーションセンサーを搭載することによる，産学官連携の高精度深淺測量システムを提案いたします。姿勢角と方位角を計測することによって，無人水上艇で高精度深淺測量が可能となります。閉水域などの通常の測量では危険を伴う作業の改善に特に有効です。

出力 CSV；時刻，XY，緯経度，姿勢角，補正值，水深等



- システム構成 -



90.4 x 50.4 x 29.5mm

小型高精度モーションセンサーを搭載

お客様は機体を購入する必要はありません。 水路測量技師が責任を持って測量いたします。 (水路測量業務準細則に準拠)

株式会社 国際海洋開発
 担当 (開発者) : 丹 康弘 (博士)
 TEL: 093-692-0171
<http://www.ko-marine.com/>

詳細はお問い合わせください。

本カタログの記載内容は 2017 年 4 月現在のものです。